**Nr ref. SZP/P-PU/21/2024 ROBO.NZL**

**Załącznik do umowy**

**HARMONOGRAM I TERMINY SZKOLEŃ**

Wykłady on-line

1. **Termin i harmonogram**: Wykonawcy zostaną poinformowani o terminie organizacji szkolenia z przynajmniej 30 dniowym wyprzedzeniem, przy czym w przypadku pierwszego szkolenia Zamawiający zastrzega sobie skrócenie tego terminu do 7 dni;

Zakłada się, że jedna edycja szkolenia wraz z warsztatami odbędzie się w przeciągu jednego tygodnia kalendarzowego – wykłady w dni powszednie, warsztaty w sobotę;

Harmonogram szkolenia zostanie szczegółowo ustalony między Zamawiającym   
a każdym Wykonawcą, w odniesieniu do każdej edycji szkolenia ustalonej w określonym przez Zamawiającego terminie, przy czym z zasady wykłady będą realizowane w dni robocze, między poniedziałkiem, a piątkiem (z wyłączeniem dni ustawowo wolnych od pracy) w godzinach w przedziale między 8:00 a 20:00;

Warsztaty stacjonarne:

1. **Termin i harmonogram**: Wykonawcy zostaną poinformowani o terminie organizacji szkolenia z przynajmniej 30 dniowym wyprzedzeniem, przy czym w przypadku pierwszego szkolenia Zamawiający zastrzega sobie skrócenie tego terminu do 7 dni;

Zakłada się, że jedna edycja szkolenia wraz z warsztatami odbędzie się w przeciągu jednego tygodnia kalendarzowego – wykłady w dni powszednie, warsztaty w sobotę;

***Harmonogram szkolenia:***

Sobota – warsztaty pn. *Diagnostyka i terapia robotyczna dzieci z niepełnosprawnością ruchową w przebiegu chorób nerwowo-mięśniowych:*

8:00 – 8:30 rejestracja uczestników

8:30 – 8:45 rozpoczęcie części warsztatowej szkolenia

8:45 – 10:15 – warsztat 1 *–Cele, motywacja, plan terapii. Planowanie i realizacja zabawy terapeutycznej; 90 min*

10:15– 10:30 przerwa kawowa

10:45 – 12:15 –warsztat 2 *–Robotyka w terapii dzieci z niepełnosprawnością ruchową w przebiegu chorób nerwowo-mięśniowych:*

* podgrupa „a” – System do reedukacji chodu z modułem dla terapii dorosłych   
  i dzieci [RoboGait, Lokomat], bieżnia rehabilitacyjna do analizy chodu [Zebris], neuroformy, platformy: stabilometryczne, wibracyjne
* podgrupa „b” – przenośny egzoszkielet do reedukacji chodu i równowagi [EKSO], zrobotyzowane urządzenie do reedukacji chodu w koncepcji end-effector [G-EOs], system odciążenia do reedukacji chodu i równowagi   
  [Zero-G];

12:15 – 12:45 -przerwa obiadowa

12:45 – 14:15 warsztaty 2 cd.

* podgrupa „b” - System do reedukacji chodu z modułem dla terapii dorosłych  
  i dzieci [RoboGait], bieżnia rehabilitacyjna do analizy chodu [Zebris], neuroformy, platformy: stabilometryczne, wibracyjne
* podgrupa „a” - przenośny egzoszkielet do reedukacji chodu i równowagi [EKSO], zrobotyzowane urządzenie do reedukacji chodu w koncepcji end-effector [G-EOs], system odciążenia do reedukacji chodu i równowagi  
  [Zero-G];

Zamawiający zastrzega sobie możliwość modyfikacji harmonogramu w porozumieniu   
z Wykonawcami.