***Załącznik nr 1a do SIWZ***

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **Lp** | **Nazwa artykułu** | **Jm/ liczba** | **Cena netto** | **Wartość netto** | **Stawka VAT** | **Cena brutto** | **Wartość brutto** | **Opis (Producent/Nazwa oferowanego sprzętu, sprzęt fabrycznie nowy,**  **rok produkcji 2021r.** |
| **1** | **Cyfrowy aparat RTG**  **(zgodnie z poniższymi wymaganiami)** | **Kpl/1** |  |  |  |  |  |  |
| **2** | **Modernizacja pomieszczenia ( zgodnie z poniższymi wymaganiami)** | **Kpl/1** |  |  |  |  |  |  |
| **Razem wartość** | | | **x** |  | **x** | **x** |  | **x** |

**PARAMETRY GRANICZNE i WYMAGALNE**

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **Lp.** | **Parametry urządzenia** | | **Wartość wymagana** | | | **Potwierdzenie spełnienia warunków (opis)**  **Oferowane parametry** | | | **Punktacja** | | |
| APARAT RTG Z ZAWIESZENIEM SUFITOWYM informacje ogólne | | | | | | | | | |  | | |
| 1 | Aparat musi być fabrycznie wyposażony w detektory, nie dopuszcza się stanowisk ucyfrowionych detektorami. | | Tak | | |  | | | Bez punktacji | | |
| 2 | Aparat fabrycznie nowy – nie dopuszcza się powystawowych, rok produkcji 2021 | | Tak, podać | | |  | | | Bez punktacji | | |
| 3 | Aparat z deklaracją zgodności na całość aparatu, nie na części składowe | | Tak | | |  | | | Bez punktacji | | |
| 4 | Istotne parametry aparatu tzn. min. lampa, generator, zawieszenie sufitowe, stół, statyw wyprodukowane przez jednego producenta | | Tak, podać | | |  | | | Bez punktacji | | |
| **Sufitowy statyw 3D lampy RTG** | | | | | | | | | | | | |
|  | | Statyw z lampą mocowany na suficie | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres ruchu wózka kolumną lampy – wzdłuż | | ≥ 300 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres ruchu wózka z kolumną lampy – poprzecznie | | ≥ 200 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres pionowego ruchu lampy | | ≥ 160 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres obrotu lampy wokół osi pionowej w zakresie | | ≥ 330°  (co najmniej w jedną stronę 180°) | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres obrotu lampy wokół osi poziomej | | ≥ +/- 115° | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Wielofunkcyjny panel LCD min 6” zlokalizowany na kołpaku umożliwiający odczyt i ustawianie parametrów ekspozycji | | Tak, podać | |  | | | ≥ 10” – 5 pkt  < 10” – 0 pkt | | |
|  | | Bezpośrednia modyfikacja pojedynczych parametrów ekspozycji: kV, mAs, bezpośrednio z dotykowego panelu sterującego usytuowanego na kołpaku lampy rtg bez konieczności zmiany programu anatomicznego | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Bezpośrednia modyfikacja wielkości ogniska oraz wybór komór AEC, modyfikacja kolejności programów anatomicznych oraz zmiana miejsca ekspozycji: stół, statyw lub wolna ekspozycja z odpowiednią zmianą w programach anatomicznych  bezpośrednio z dotykowego panelu sterującego usytuowanego na kołpaku lampy rtg bez konieczności zmiany programu anatomicznego | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Czytelny wyświetlacz danych pacjenta (imię i nazwisko) na kołpaku lampy | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Wyświetlanie odległości SID | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Czytelny wyświetlacz kąta lampy zlokalizowany na kołpaku lampy. | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Na wyświetlaczu na kołpaku lampy podawany kąt ustawienia detektora bezprzewodowego celem ustawienia wiązki centralnej prostopadle do detektora dla wolnych projekcji. | | Tak/Nie | |  | | | Tak – 10 pkt  Nie – 0 pkt | | |
|  | | Automatyczny ruch nadążny lampy zgodnie z pionowym ruchem stołu z zachowaniem odległości SID | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Automatyczny ruch nadążny lampy zgodnie z pionowym ruchem uchwytu z detektorem na statywie do zdjęć odległościowych – co najmniej dla detektora w pionie | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Manualne ruchy statywu lampy w płaszczyźnie sufitu, w pionie oraz obroty lampy | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zwolnienie wszystkich hamulców zawieszenia sufitowego jednym przyciskiem | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zmotoryzowane ruchy statywu sufitowego w 5 osiach (wzdłuż, w poprzek, ruch pionowy, obroty lampy w dwóch osiach) oraz wspomaganie silnikowe ruchów manualnych wykonywanych przez technika | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Automatyczne pozycjonowanie lampy RTG za pomocą zdefiniowanych w programach anatomicznych ustawień | | ≥ 90 różnych ustawień aparatu w pomieszczeniu (różnych pozycji co najmniej lampy) | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Pilot do pozycjonowania systemu | | Tak, opisać funkcjonalność pilota | |  | | | Bez punktacji | | |
| **Lampa RTG i kolimator** | | | | | | | | | | | | |
|  | | Wielkość ogniska małego  (Zgodnie z IEC 60336) | | ≤ 0,6 | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Wielkość ogniska dużego  (Zgodnie z IEC 60336) | | ≤ 1,3 | |  | | | ≤ 1,0 – 10 pkt  >1,0 i ≤ 1,2 – 5 pkt  >1,2 – 0 pkt | | |
|  | | Nominalna moc małego ogniska | | ≥ 30 kW | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Nominalna moc dużego ogniska | | ≥ 80 kW | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Pojemność cieplna anody | | ≥ 300 kHU | |  | | | ≥ 700 kHU – 10 pkt  < 700 kHU i ≥ 500 kHU – 5 pkt  <500 kHU – 0 pkt | | |
|  | | Szybkość chłodzenia anody | | ≥ 100 kHU/min | |  | | | ≥ 160 kHU/min – 10 pkt  < 160 kHU/min i ≥ 140 kHU/min – 5 pkt  <140 kHU/min – 0 pkt | | |
|  | | Pojemność cieplna kołpaka lampy rtg | | ≥ 2,0 MHU | |  | | | ≥ 2,5 MHU – 10 pkt  < 2,5 MHU – 0 pkt | | |
|  | | Anoda szybkoobrotowa, szybkość wirowania anody | | ≥ 8000 obr./min | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Miernik dawki na stałe wbudowany w kolimator lampy RTG lub kalkulator dawki | | Tak, podać rozwiązanie | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Kolimator ze świetlnym symulatorem pola ekspozycji (centratorem) w technologii LED | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres obrotu kolimatora | | ≥ +/- 45° | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Automatyczna oraz ręczna kolimacja kolimacja | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| **Generator RTG** | | | | | | | | | | | | |
|  | | Generator wysokiej częstotliwości | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Moc generatora  (zgodnie z normą IEC 601) | | ≥ 65 kW | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Max prąd w radiografii | | ≥ 800 mA | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Max wartość mAs | | ≥ 400 mAs | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres napięć w radiografii | | min 40 - 150 kV | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Najkrótszy czas ekspozycji | | ≤ 1 ms | |  | | | Bez punktacji | | |
| **Uniwersalny stół diagnostyczny** | | | | | | | | | | | | |
|  | | Stół stacjonarny z płaskim blatem | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Blat pływający | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Długość blatu stołu | | ≥ 230 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Szerokość blatu stołu | | ≥ 75 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres ruchu wzdłużnego blatu | | ≥ 90 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres badania pacjenta bez przemieszczania go względem blatu (zakres wynikający z ruchu szuflady na detektor oraz blatu stołu) | | ≥ 180 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zakres ruchu poprzecznego blatu | | ≥ 20 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Max. obciążenie stołu w pozycji środkowej z możliwością wykonania ekspozycji | | ≥ 300 kg | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Automatyczny ruch nadążny detektora w stole podczas przesuwania lampy wzdłuż długiej osi stołu z zachowaniem synchronizacji promień centralny – środek detektora. | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Automatyczny ruch nadążny detektora w stole podczas kątowania lampy z zachowaniem synchronizacji promień centralny – środek detektora. | | Tak/Nie | |  | | | Tak – 5 pkt  Nie – 0 pkt | | |
|  | | Odległość powierzchnia płyty stołu – detektor | | ≤ 8,5 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Minimalna wysokość blatu od podłogi | | ≤ 53 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Maksymalna wysokość blatu od podłogi | | ≥ 90 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Kratka przeciwrozproszeniowa, możliwość wyciągania i wymiany bez pomocy narzędzi | | Tak, podać parametry | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Układ AEC w stole, min 3 komory | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Uchwyt dla pacjenta min 1 szt. | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| **Statyw do zdjęć odległościowych** | | | | | | | | | | | | |
|  | | Statyw mocowany do podłogi | | Tak, opisać | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Minimalna możliwa odległość środka detektora, licząc od podłogi | | ≤ 30 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Maksymalna możliwa odległość środka detektora, licząc od podłogi | | ≥ 170 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zmiana wysokości detektora ręcznie lub silnikowo | | Tak, opisać | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Statyw uchylny min od -20° do +90° | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zmiana kąta położenia statywu ręcznie lub silnikowo | | Tak, opisać | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Układ AEC w statywie, min 3 komory | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Kratka przeciwrozproszeniowa umożliwiająca wykonanie zdjęcia płuc min. z 180 cm | | Tak, podać parametry | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Możliwość wyciągania i wymiany kratki bez pomocy narzędzi | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Odległość płyta statywu – powierzchnia detektora | | ≤ 7,0 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Możliwość wykonywania zdjęć składanych kości długich z wykorzystaniem detektora w statywie w zakresie min. 120 cm | | Tak, podać | |  | | | ≥ 150 cm – 10 pkt  < 150 cm – 0 pkt | | |
|  | | Dedykowany statyw do pozycjonowania pacjenta w celu wykonania zdjęć kości długich wyposażony w linijkę | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Uchwyty boczne i uchwyt górny ułatwiający zdjęcia w projekcjach PA i bocznych | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| **DETEKTOR w STATYWIE – 1 szt** | | | | | | | | | | | | |
|  | | Detektor zabudowany w statywie, na stałe podpięty do zasilania | | Tak, podać typ | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Wymiary pola aktywnego każdego detektora | | ≥ 42,0 cm x 42,0 cm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Rozdzielczość detektora (liczba pikseli) | | ≥ 7 mln | |  | | | ≥ 12 mln – 10 pkt  < 12 mln i ≥ 8 mln – 5 pkt  < 8 mln – 0 pkt | | |
|  | | Rozmiar piksela | | ≤ 160 µm | |  | | | ≤ 115 µm – 10 pkt  >115 µm i ≤ 150 µm – 5 pkt  > 150 µm – 0 pkt | | |
|  | | Głębokość akwizycji w każdym z detektorów | | ≥ 16 bit | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Materiał warstwy scyntylacyjnej – jodek cezu (CsI) | | Tak, podać | |  | | | Bez punktacji | | |
| **Detektor PRZENOŚNY, Bezprzewodowy DO ZDJĘĆ W STOLE ORAZ ZDJĘĆ SWOBODNYCH – 1 szt** | | | | | | | | | | | | |
|  | | Detektor do badania pacjentów na stole (w szufladzie detektora) oraz zdjęć pacjentów na wózkach, łóżkach, zdjęcia bez kratki | | Tak,  Podać typ | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Detektor bezprzewodowy | | Tak | |  | | | ≥ 8 mln – 10 pkt  < 8 mln i ≥ 6 mln – 5 pkt  < 6 mln – 0 pkt | | |
|  | | Wymiary pola aktywnego detektora | | ≥ 42,0 cm x 34,0 cm | |  | | | ≤ 115 µm – 10 pkt  >115 µm i ≤ 150 µm – 5 pkt  > 150 µm – 0 pkt | | |
|  | | Rozdzielczość detektora (liczba pikseli) | | ≥ 5,5 mln | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Rozmiary piksela | | ≤ 160 µm | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Głębokość akwizycji | | ≥ 16 bit | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Maksymalna waga detektora z akumulatorem | | ≤ 3,5 kg | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Maksymalny udźwig detektora dla pacjenta leżącego na nim (przy wolnej ekspozycji) | | ≥ 300 kg | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Maksymalny udźwig detektora dla obciążenia punktowego (pacjent stojący) | | ≥ 100 kg | |  | | | Tak, rączka zintegrowana z obudową – 10 pkt  Tak, wgłębienia wyprofilowane w obudowie – 5 pkt  Nie – 0 pkt | | |
|  | | Materiał warstwy scyntylacyjnej – jodek cezu (CsI) | | Tak, podać | |  | | | Dedykowana ładowarka – 0 pkt  Doładowywanie w szufladzie stołu – 5 pkt  Oba rozwiązania – 10 pkt | | |
|  | | Rączka zintegrowana z obudową detektora lub wgłębienia wyprofilowane w obudowie detektora | | Tak/Nie,  podać | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Dodatkowa dedykowana ładowarka akumulatorów oraz zapasowy akumulator (łącznie min. 2 akumulatory dostarczone z detektorem bezprzewodowym) i/lub doładowywanie akumulatora w szufladzie stołu bez podpinania kabla | | Tak, podać | |  | | | ≥ 8 mln – 10 pkt  < 8 mln i ≥ 6 mln – 5 pkt  < 6 mln – 0 pkt | | |
| **Konsola technika APARATU Z ZAWIESZENIEM SUFITOWYM** | | | | | | | | | | | | |
|  | | Konsola technika obsługiwana przy pomocy klawiatury i myszki | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Monitor min. 19”kalibrowany do krzywej DICOM | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Pamięć obrazów diagnostycznych (ilość obrazów) ≥ 5000 | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Czas od wykonania ekspozycji do pokazania podglądu obrazu (dla najwolniejszego oferowanego detektora) | | ≤ 5 s | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Czas od wykonania ekspozycji do pokazania obrazu w pełnej jakości  (dla najwolniejszego oferowanego detektora) | | ≤ 10 s | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Wybór i konfiguracja programów anatomicznych | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Programy anatomiczne | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Wybór parametrów pracy generatora | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Po wykonaniu zdjęcia dane ekspozycyjne z generatora jak kV oraz mAs są automatycznie (bez udziału technika) zapamiętywane w nagłówku obrazu w formacie DICOM | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Rejestracja pacjentów poprzez pobranie danych z systemu HIS / RIS oraz manualna | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Obsługa protokołów DICOM: • DICOM Send • DICOM Print  • DICOM Storage Commitment  • DICOM Worklist / MPPS | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Funkcje obróbki obrazów, min: • obrót obrazów  • lustrzane odbicie • powiększenie (zoom) • funkcje ustawiania okna optycznego (zmiana jasności i kontrastu) • wyświetlanie znaczników  • dodawanie komentarzy | | Tak, opisać | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Oprogramowanie do optymalizacji kontrastu obrazu | | Tak, podać nazwę | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Analiza zdjęć odrzuconych | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Oprogramowanie umożliwiające automatyczne sklejanie obrazów dla tzw. projekcji kości długich (3 lub więcej) | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Podanie sumarycznej dawki pacjenta otrzymanej podczas całego badania  (w przypadku kilku projekcji) | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Zdalna diagnostyka przez tunel VPN | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Programy pediatryczne z podziałem na kategorie wiekowe lub wagowe | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Automatyczne blendowanie nienaświetlonych fragmentów obrazu | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
|  | | Wykonywanie pomiarów – pomiar odległości, pomiar kąta | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| 106. | | Nanoszenia adnotacji – min. predefiniowane teksty, strzałki | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| 107. | | Możliwość wykonywania badań nagłych (bez rejestracji jakichkolwiek danych pacjenta) | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| **INNE** | | | | | | | | | | | | |
| 108. | | Dodatkowa osłona na detektor do zdjęć pod obciążeniem (punktowym)  wynoszącym min. 200 kg | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| 109. | | Jeżdżący uchwyt na detektor bezprzewodowy lub uchwyt mocowany do blatu stołu | | Tak, podać | |  | | | Bez punktacji | | |
| 110. | | Akcesoria w postaci:  Fartuch ochronny chirurgiczny 2 szt.  Fartuch ochronny mammograficzny 3 szt.  Znaczniki literowe na kasety – 1 kpl. | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| 111. | | Wykonanie w cenie oferty szkolenia techników w zakresie obsługi zaoferowanego sprzętu oraz asysta uruchomieniowa  przez okres min. 3 dni (w tym dwa po przekazaniu aparatu) | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| 112. | | Instrukcja obsługi w języku polskim dostarczana z aparatem | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| 113. | | Integracja z posiadanymi przez Zamawiającego systememami :PACS firmy CGM, oraz systemem opisowym typu syngo.via firmy Siemens | | Tak | |  | | | Bez punktacji | | |
| **SERWIS I GWARANCJA** | | | | | | | | | | | | |
| **PARAMETRY** | | | | | **Wartość wymagalna** |  | **Potwierdzenie spełnienia-warunki oferowane** | | | |
| 1 | | Okres gwarancji od dnia podpisania protokołu zdawczo odbiorczego.  Gwarancja bezwarunkowa, bez limitu skanów i innych ograniczeń, co najmniej 24 miesięcy | | | Min. 24 m-ce |  | |  | | |
| 2 | | W okresie trwania gwarancji Wykonawca świadczy w cenie oferty naprawy gwarancyjne sprzętu i przeglądy serwisowe (w częstotliwości i w zakresie zgodnym z wymogami producenta) wraz z koniecznym transportem sprzętu i wymianą części, w tym 1 przegląd w ostatnim miesiącu przed upływem gwarancji | | | Przez cały okres gwarancji |  | |  | | |
| 3 | | Proszę podać terminy i zakres przeglądów okresowych w okresie gwarancji zalecanych przez producenta | | | **Podać harmonogram** |  | |  | | |
| 4 | | Czas naprawy gwarancyjnej [dni robocze : od poniedziałku do piątku z wyłączeniem dni ustawowo wolnych pracy] | | | Max. 6 dni |  | |  | | |
| 6 | | Wszelkie koszty transportu związane z naprawą w okresie gwarancji ponosi Wykonawca | | | **TAK** |  | |  | | |
| 8 | | Czas reakcji serwisu od zgłoszenia do podjęcia naprawy [godziny w dni robocze :od poniedziałku do piątku z wyłączeniem dni ustawowo wolnych pracy] | | | Max. 24 godzin |  | |  | | |
| 9 | | Min. 10 - letni okres gwarantowania dostępności części zamiennych, oraz 5 lat sprzedaży na części IT | | | **TAK podać** |  | |  | | |
| 10 | | Serwis gwarancyjny - proszę wskazać dla Zamawiającego punkt napraw gwarancyjnych (adres, tel., e-mail) | | | **podać** |  | |  | | |

Warunki modernizacji:

Minimum 24 miesiące gwarancji na modernizację pomieszczenia.

Przedstawienie Zamawiającemu projektu osłon stałych (do 10 dni od podpisania umowy)

Zamawiający dopuszcza pozostawienie osłon stałych o ile projekt osłon stałych wykaże że są one wystarczające do ofertowanego aparatu, w przeciwnym wypadku jest zobowiązany do ich uzupełnienia.

Wykonanie niezbędnych prac koniecznych do posadowienia oferowanego aparatu zgodnie z wytycznymi producenta:

Ekspertyza budowlana stropu

Projekt konstrukcji wsporczej zawiesia

Demontaż starego aparatu

Wykonanie instalacji zasilania aparatu w tym rozdzielnia elektryczna oraz instalacja wyłączania awaryjnego aparatu

Wykonanie konstrukcji wsporczej do zawieszenia elementów aparatu montowanych sufitowo

Dostawa i montaż oświetlenia ostrzegawczego (3xLED)

Dostawa i montaż oświetlenia wszystkich pomieszczeń(8xLED)

Dostawa i montaż klimatyzatora typu split w pomieszczeniu badań

Poszerzenie otworów drzwiowych do wymaganego minimum (sterownia, WC, kabina)

Dostawa i montaż stolarki drzwiowej ochronnej ( 2 szt. 80x200 2 mmPb, 1 szt. 110+20x200 2 mmPb)

Dostawa i montaż okna z szyba ołowiową ( 2mmPb 80x60)

Dostawa i montaż stolarki drzwiowej ( 2 szt 80x200)

Wykonanie instalacji teleinformatycznej

Wymiana wykładziny.

Wartość zamówienia netto: \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_zł (słownie)

Wartość zamówienia brutto: \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_zł (słownie)

Do oferty należy dołączyć materiały informacyjne zawierające pełne dane techniczne, w których winny być zaznaczone informacje potwierdzające spełnienie wymagań parametrów granicznych i ocenianych. W przypadku braku potwierdzenia parametrów granicznych i ocenianych zamawiający ma prawo do odrzucenia oferty.

Treść oświadczenia wykonawcy:

1. Oświadczamy, że przedstawione powyżej dane są prawdziwe oraz zobowiązujemy się w przypadku wygrania przetargu do dostarczenia aparatury spełniającej wyspecyfikowane parametry.
2. Oświadczamy, że oferowany, powyżej wyspecyfikowany sprzęt jest kompletny i po zainstalowaniu będzie gotowy do eksploatacji, bez żadnych dodatkowych zakupów i inwestycji (poza typowymi, znormalizowanymi materiałami eksploatacyjnymi i przygotowaniem adaptacyjnym pomieszczenia).

Podpis osoby uprawnionej

do reprezentowania Wykonawcy