



**109 Szpital Wojskowy z Przychodnią**  
**Samodzielny Publiczny Zakład Opieki Zdrowotnej**  
**w Szczecinie**



Certyfikat nr 485732

ISO 9001, ISO 14001, OHSAS 18001

Szczecin, dnia 07.10.2024 r.

Znak sprawy Nr RPoZP 27/2024

Dotyczy: postępowania w trybie przetargu nieograniczonego na dostawę robota operacyjnego do 109 Szpitala Wojskowego z Przychodnią SP ZOZ w Szczecinie

**Pytania i odpowiedzi do SWZ nr 4**

**Pytanie 1:**

Dotyczy negatywnej odpowiedzi Zamawiającego z dnia 4.10.2024 roku na pytanie nr 1 – Załącznika nr 1 do SWZ OPIS PRZEDMIOTU ZAMÓWIENIA, I PARAMETRY OGÓLNE PKT 16 W ZAKRESIE

- zapewniający możliwość zmiany położenia wózka również bez użycia interfejsu napędu elektrycznego
- interfejs napędu elektrycznego obejmujący: kolumnę kierowniczą oraz przełączniki przemieszczenia i zmiany wysokości”

Zwracamy się ponownie do Zamawiającego z pytaniem dotyczącym dwóch w.w zapisów punktu 16.

W Punkcie 16 Parametrów Ogólnych Opisu Przedmiotu Zamówienia - Zamawiający zakłada możliwość wykorzystania wózka robotycznego, którego ustawienie względem stołu z pacjentem i layoutu portów dokowania – będzie odbywać się bez udziału interfejsu napędu elektrycznego ( czyli bez touchpada z aplikacją zamontowanym na układzie sterowniczym wózka pacjenta - wizualnego ułożenia pacjenta, wizualnego wskazania na touchpadzie przestrzeni operacyjnej pacjenta oraz kierunku podjazdu wózka robotycznego względem pacjenta ). Założenie to również powoduje, że możliwość zmiany położenia wózka robotycznego pacjenta bez użycia interfejsu napędu elektrycznego nie wymaga posiadania przełączników przemieszczania i zmiany wysokości wózka robotycznego, gdyż operator lub pierwszy asystent – wykonuje tę czynność manualnie ( gdzie przemieszczenie ramion robotycznych wzdłużnie i poprzecznie względem kolumny wózka robotycznego z następują za pomocą użycia odpowiednich „sprzęgieł” zwalniających położenie elementów ramion robotycznych)

Dlatego też zwracamy się do Zamawiającego z ponowną prośbą o dopuszczenie systemu chirurgii robotycznej z wózkiem robotycznym pacjenta posiadającym napęd elektryczny lecz bez interfejsu – touchpada z aplikacją zamontowanym na układzie sterowniczym wózka pacjenta , który obejmuje kolumnę kierowniczą bez przełączników przemieszczenia i zmiany wysokości.

**Odp. Zamawiający dopuszcza nie wymaga**

**Pytanie 2:**

Dotyczy negatywnej odpowiedzi Zamawiającego z dnia 4.10.2024 roku na pytanie nr 2 – Załącznika nr 1 do SWZ OPIS PRZEDMIOTU ZAMÓWIENIA, II WYMAGANIA DODATKOWE, pkt 3 parametr: „(...) obciążenia jednorazowe ramion i kolumny,(...)” Zwracamy się do Zamawiającego z uprzejmą prośbą o zaakceptowanie proponowanego zapisu i wprowadzenie stosownych zmian „(...) obciążenia jednorazowe ramion i/lub kolumny i/lub przedłużonego ramienia robotycznego(...)”

Zwracamy się do Zamawiającego z prośbą o ponowne rozpatrzenie pytania, w przypadku udzielenia nam pozytywnej odpowiedzi na pytanie nr 1 z dnia 4.10.2024, gdyż jest ono konsekwencją dopuszczenia systemu chirurgii robotycznej z wózkiem robotycznym pacjenta, który potrzebuje ochrony przedłużonego ramienia robotycznego w polu operacyjnym, a nie kolumny. W czystym polu operacyjnym znajdują się ramiona robotyczne, a nie kolumna wózka robotycznego.

Chcielibyśmy uprzejmie poinformować, że obciążenia sterylne ramion robotycznych i/lub kolumny – zależą ściśle od konstrukcji wózka robotycznego i element sterylnej obciążenia został przewidziany przez producenta systemu chirurgii robotycznej tak, aby spełnić wszystkie normy sterylnej pola/strefy.

**Odp. Zamawiający dopuszcza oraz informuje że dostarczone obciążenia mają dotyczyć całego zaferowanego systemu robotycznego zgodnie z zaleceniami producenta sprzętu.**

KOMENDANT

płk mgr Krzysztof Jurkowski

109 Szpital Wojskowy z Przychodnią SPZOZ, ul. Piotra Skargi 9-11, 70-965 Szczecin,  
Sąd Rejonowy Szczecin – Centrum w Szczecinie, XIII Wydział Gospodarczy  
numer KRS 000002667

NIP 851 25 43 558, REGON 810200960  
tel. 91 810 58 00, fax. 91 810 58 02

www.109szpital.pl, e-mail sekretariat@109szpital.pl