

Opis przedmiotu zamówienia

Przedmiotem zamówienia jest dostawa aparatury badawczej w ramach zamówienia o nr postępowania: ZP_12_2022_WMT_ITW prowadzonego przez Wydział Mechaniczny Technologiczny Politechniki Warszawskiej o parametrach określonych poniżej, do siedziby Zamawiającego na koszt i ryzyko Wykonawcy.

Parametry stanowiska:

1. Ogólna charakterystyka: Przedmiotem zakupu jest kompletne stanowisko 6-osioowego przemysłowego robota współpracującego o kinematyce antropomorficznej. Stanowisko składa się z robota zintegrowanego ze stołem roboczym oraz układem sterowania.
2. Mobilność: Stanowisko musi posiadać możliwość przenoszenia lub przewożenia pomiędzy pomieszczeniami w ramach jednej kondygnacji (system jezdny lub uchwyty transportowe).
3. Wymiary maksymalne: Stanowisko musi mieścić się w świetle drzwi 80 cm (maksymalna szerokość 75 cm). Dopuszcza się zastosowanie elementów demontowalnych, o ile ich demontaż nie trwa dłużej, niż 1 minutę i nie wymaga użycia specjalistycznych narzędzi, a masa demontowanych elementów nie przekracza 15 kg.
4. Przyłącze zasilające: Wtyczka elektryczna jednofazowa typu E lub F. Zabezpieczenie max 16A.
5. Wejścia/Wyjścia: Co najmniej dwa wejścia cyfrowe połączone z przyciskami oraz 2 wyjścia cyfrowe połączone z lampkami sygnalizacyjnymi.
6. Zintegrowany przycisk zatrzymania awaryjnego
7. Oferty nie muszą uwzględniać efektora końcowego robota.

Parametry robota:

1. Ogólna charakterystyka: Współpracujący sześćoosiowy robot przemysłowy o kinematyce antropomorficznej.
2. Typ robota: Współpracujący robot przemysłowy
3. Ilość osi: 6
4. Struktura kinematyczna: Antropomorficzna
5. Udźwig: co najmniej 3 kg przy położeniu środka ciężkości masy w punkcie centralnym kiści robota.
6. Zasięg: ponad 750 mm
7. Powtarzalność: maksymalnie 0,1 mm wg ISO 9283

Parametry układu sterowania:

1. Ogólna charakterystyka: Dedykowany do robota układ sterowania zasilany z sieci jednofazowej
Komunikacja: Wbudowana komunikacja z użyciem protokołu EtherCAT
2. Wejścia/Wyjścia cyfrowe: co najmniej 16 wejść i 16 wyjść cyfrowych 24V DC.

Oprogramowanie symulacyjne:

1. Dożywotnia licencja edukacyjna dedykowanego oprogramowania symulującego pracę robota na co najmniej 13 stanowisk.